



UNIVERSITÀ DI PISA

Concorso pubblico per titoli ed esami per l'ammissione al dottorato di ricerca in Informatica (anno 2006 - bandito con D. R. n. 401/43386 del 31 luglio 2006)  
Totale posti a concorso n. 16 - borse di studio disponibili n. 8

1 Il candidato svolga due esercizi a scelta dei quattro seguenti:

A1) Si consideri il classico modello RAM con l'assunzione che ciascuna cella di memoria e ciascun registro possano contenere  $O(\log n)$  bit, dove  $n$  è la dimensione del problema computazionale in esame.

Si progettino:

1. un algoritmo che, preso in ingresso un vettore  $A$  di  $n$  interi distinti, inverte l'ordine di tali elementi, ovvero rialloca gli elementi  $A[n], A[n-1], \dots, A[2], A[1]$  nell'array in tale ordine;
2. un algoritmo che, preso in ingresso un vettore  $A$  di  $n$  interi distinti e un indice  $j$  dove  $1 \leq j \leq n$ , sposta i primi  $j$  elementi in fondo ad  $A$  (ossia, dopo lo spostamento, gli elementi contenuti nell'array risultano essere  $A[j+1], \dots, A[n], A[1], \dots, A[j]$ );
3. un algoritmo che, preso in ingresso un vettore  $A$  di  $n$  interi distinti compresi nell'intervallo da 1 a  $n+1$ , ne calcola l'unico mancante;

Nella progettazione si **minimizzi** il costo degli algoritmi, sia in termini del numero di passi di esecuzione che del numero di celle di memoria utilizzate. Si discuta la complessità in tempo e in spazio degli algoritmi nel caso pessimo.

A2) Si consideri un semplice linguaggio imperativo contenente i seguenti comandi:

$c ::= \text{skip} \mid X=a \mid c;c \mid \text{if } b \text{ then } c \text{ else } c \mid \text{while } b \text{ do } c$

dove:

1.  $X$  appartiene all'insieme  $\text{Var}$  delle variabili,
2.  $a$  appartiene all'insieme  $\text{Aexp}$  delle espressioni aritmetiche,
3.  $b$  appartiene all'insieme  $\text{Bexp}$  delle espressioni booleane

la cui **semantica operativa** sia stata fornita definendo:

1. un insieme  $\Sigma = \{ \sigma \mid \sigma : \text{Var} \rightarrow \mathbb{N} \}$  di stati,
2. una funzione  $\mathcal{A} : \text{Aexp} \times \Sigma \rightarrow \mathbb{N}$  per la valutazione delle espressioni aritmetiche,
3. una funzione  $\mathcal{B} : \text{Bexp} \times \Sigma \rightarrow \mathbb{N}$  per la valutazione delle espressioni booleane e
4. una relazione  $\mapsto \subseteq (c \times \Sigma) \times \Sigma$  per la valutazione dei comandi, dove  $\langle c, \sigma \rangle \mapsto \sigma'$  indica che l'esecuzione completa del comando  $c$  nello stato  $\sigma$  termina nello stato  $\sigma'$ .

Si consideri un'estensione del linguaggio ottenuta estendendo l'insieme  $A_{exp}$  delle possibili espressioni aritmetiche in modo tale che la valutazione di un'espressione aritmetica possa generare un errore. Supponendo che le funzioni di valutazione  $\mathcal{A}$  e  $\mathcal{B}$  siano opportunamente estese aggiungendo una denotazione  $\perp$  al loro codominio, si specifichi in che modo può essere estesa la definizione della relazione  $\mapsto$  per modellare correttamente la semantica operativa del linguaggio esteso.

**A3)** Si consideri la pila di protocolli TCP/IP ed un protocollo ad essa appartenente. Si indichino le principali caratteristiche del protocollo, i meccanismi che esso offre, come esso viene interfacciato con gli altri protocolli della pila e come i meccanismi offerti possano essere utilizzati da altri programmi.

**A4)** Si consideri un sistema per l'allocazione dinamica della memoria che utilizza una *freelist*, in cui un allocatore ha a disposizione un'area di memoria e mantiene un puntatore alla lista dei blocchi liberi. Ogni elemento di tale lista è un blocco di memoria libera e contiene la dimensione del blocco (nei primi 4 byte) e il puntatore all'elemento successivo (nei successivi 4 byte).

Quando un utente richiede l'allocazione di un blocco di memoria, l'allocatore ispeziona la lista dei blocchi liberi e restituisce un puntatore a un blocco di dimensione sufficiente. All'utente viene restituito un puntatore all'area libera che segue immediatamente l'informazione sulla lunghezza del blocco.

Quando l'utente libera un blocco allocato, l'allocatore recupera la lunghezza salvata a suo tempo dai byte che precedono il puntatore dato e inserisce il blocco liberato nella lista dei blocchi liberi, per un suo eventuale successivo riuso.

Utilizzando le seguenti dichiarazioni C:

```
#define BYTE unsigned char // singolo byte sulla piattaforma
#define MEMSIZE 131072 // dimensione della memoria
#define size_t unsigned int // tipo delle dimensioni

struct freenode { // dati di un blocco della freelist
    size_t size; // dimensione del blocco
    struct freenode *next; // puntatore al prossimo blocco
};

struct allocnode { // dati di un blocco allocato
    size_t size; // dimensione del blocco
};

unsigned char mem[MEMSIZE]; // area di memoria da gestire

struct freenode *freelist=(struct freenode *)mem; // head della freelist

void init() // Inizializza la freelist
{
    freelist->size = MEMSIZE; // inizialmente, tutta la memoria e' un
    freelist->next = NULL; // singolo blocco libero
}
```

si scriva il codice C della funzione di deallocazione

```
void free(void *b)
```

che libera il blocco puntato da  $b$  e che unisce (quando possibile) blocchi di memoria libera.

2 Il candidato descriva un settore della ricerca in informatica discutendone le principali applicazioni e/o problemi aperti.

AB

FD

R